

LUENTO 4

Käyttöjärjestelmät II

Solaris ja UNIX Säikeet

Ch 4.5 - 6 [Stal 05]

UNIX, Solaris ja W2K

Samanaikaisuuden hallinta

Ch 6.7 - 10 [Stal 05]

(Ch 11.4 [Tane 01])

Käyttöjärjestelmät II

**Solaris, UNIX
Säikeet ja SMP**

Ch 4.5 - 6 [Stal05]

Solaris: säikeet

Peruskäsitteet

Fig 4.15 [Stal05]

- n **Prosessi**
 - u PCB, prosessin osoiteavaruus (koodi, data), pino
- n **ULT (User Level Thread) - käyttäjätason säikeet**
 - u säiekirjasto (pthreads, Solariksen oma)
 - u eivät näy KJ:lle, ohjelmoija hoitaa vuorottamisen
- n **LWP (Light Weight Processes) - kevytprosessit**
 - u kokoelma ULT säikeitä, jotka näkyy ytimelle yhtenä nippuna (yksi tai useampi LWP säie)
- n **KLT: Kernel Level Thread – ytimen säie**
 - u vuorottaminen KJ:n heiniä
 - u KLT = LWP? (ei ihan, koska myös muita KLT säikeitä)

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

3

Solaris: ULT / LWP / KLT

Joustavuus

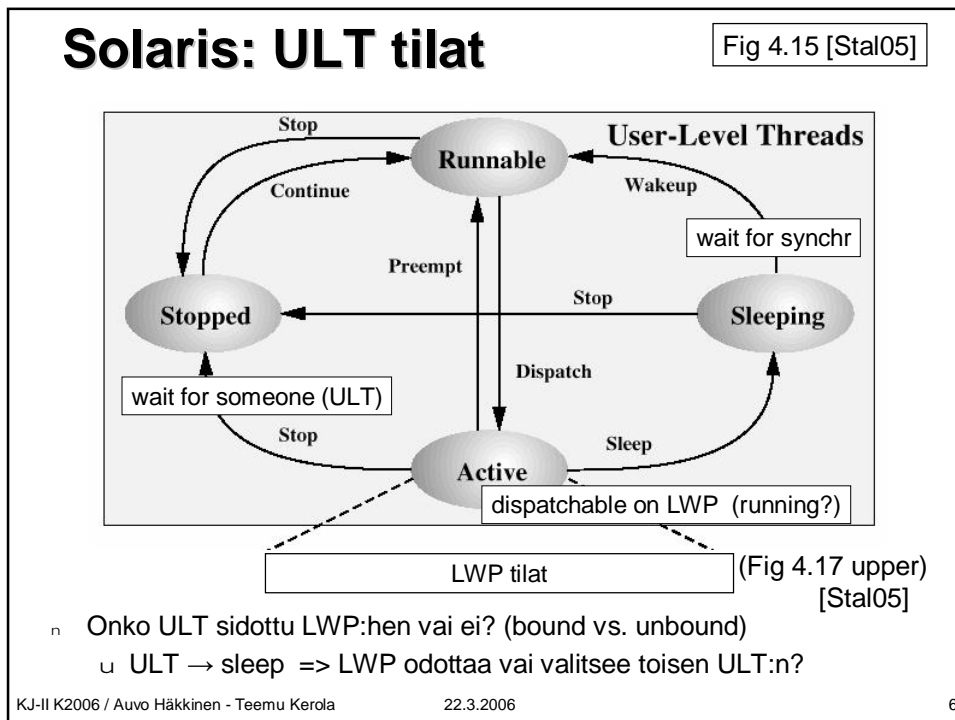
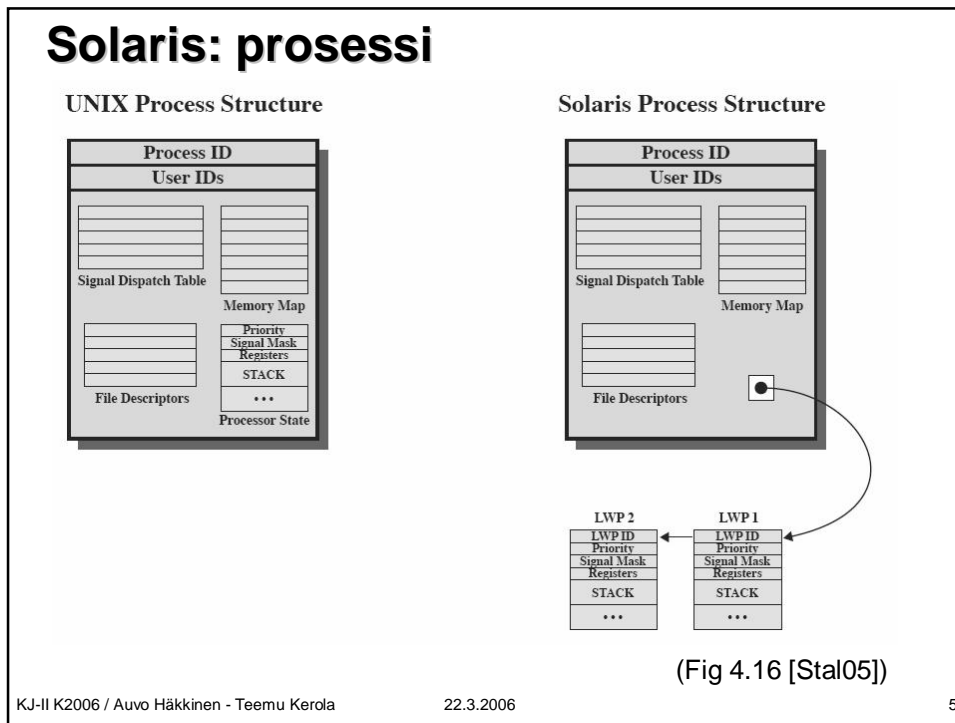
Fig 4.15 [Stal05]

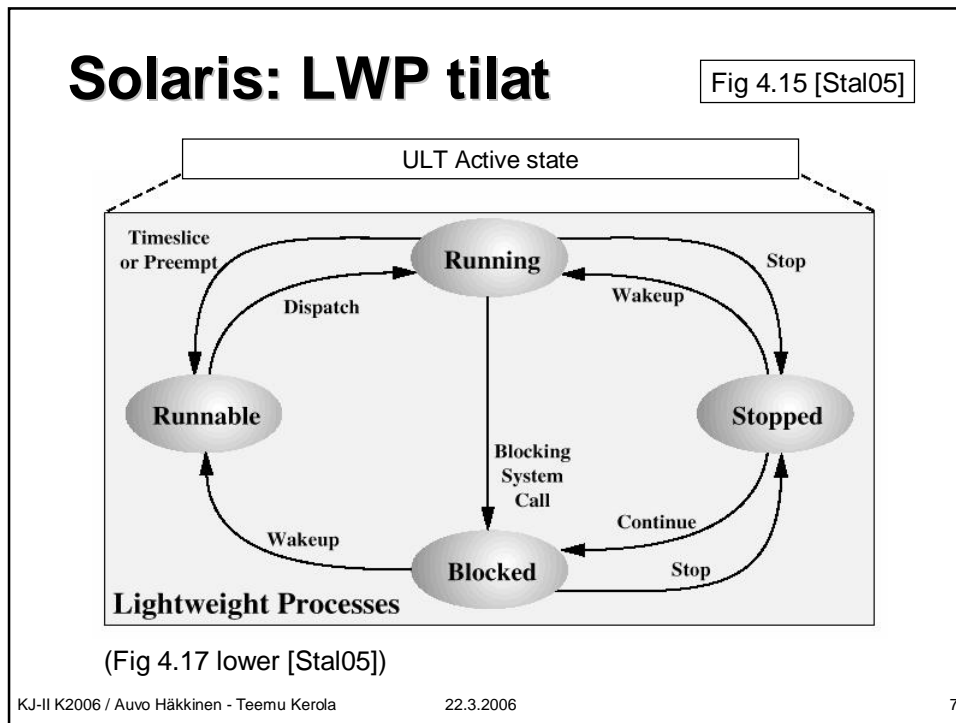
- u ohjelmoi 'by-best-possible-taste'
 - u laitetaso rinnakkaisuus vs. looginen rinnakkaisuus
 - ┆ esim. ikkunointi
 - u säiekirjaston ei tarvitse aina huolehtia prosessin säikeiden vuorottamisesta
- n **Tehokkuus**
- u LWP: ei tarvitse kuormittaa KJ:tä ylim. säikeillä
 - u ULT: vuorottaminen nopeaa (kirjasto)
 - u KLT: Jos säie blokkaa, muut saman prosessin (tai KJ'n ytimen) KLT-säikeet voivat silti jatkaa

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

4





- ## Solaris: SMP
- n **Normaalit SMP:n käyttötavat**
 - u KJ vapaakäytin
 - u poissulkeminen hoidettu

 - n **LWP:n voi sitoa (bind) tiettyyn CPU:hun**
 - u vrt. W2K "hard affinity"
 - u välimuistin hyödyntäminen
 - F vanhat tiedot juuri tämän CPU:n välimuistissa
 - F vähemmän välimuistihuteja
- KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola 22.3.2006 8

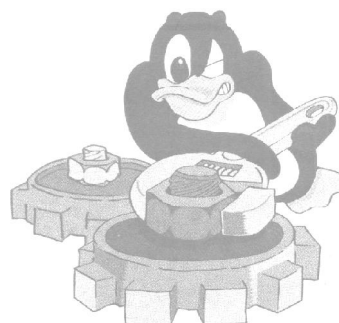
Solaris: keskeytys

- n **Keskeytys voi sattua milloin tahansa**
 - u prosessi ei voi varautua
 - u yleensä poissulkeminen estämällä keskeytykset käsittelyn ajaksi
- n **Käsittely KLT-säikeenä**
 - u prioriteetti, oma pino, oma talletusalue rekistereille
 - u poissulkeminen kuten muillakin säikeillä
 - F lukot, semaforit, ehdolliset muuttajat
 - F poissulje vain ne rakenteet, joita käsitellään
 - F odota tarvittaessa
- n **Keskeytyskäsittelysäikeillä suurin prioriteetti**
 - u korkeamman prioriteetin keskeytys voi keskeyttää
- n **Keskeytyskäsittelysäikeet olemassa pysyvästi**
 - u aikaa ei kulu luontiin / siivoamiseen

Käyttöjärjestelmät II

Linux säikeet ja SMP

Ch 4.6 [Stal05]



Linux: Säikeet

- n **Ei erota käsitteellisesti prosessia ja säiettä**
 - u toiminnallisesti ytimen säikeet (KLT, kernel level threads)
 - u käyttää yleistermiä task (tehtävä, työ, askare, puuha...)
 - u prosessille ja säikeelle ei erillistä kuvaajaa
 - F säikeet ovat prosesseja, joilla on sama osoiteavaruus ja thread-group?
 - F task_struct
 - F linkittää task-kuvaajat myös sukulaissuhteiden mukaan
- n **POSIX-säiekirjasto pthreads käyttäjätasolle**
 - u `man -k pthread`
- n **Task luodaan systeemikutsulla clone()**
 - u lapselle kopio äidin task_struct:stä
 - F yhteiskäytössä olevat (sama groupid) resurssit, avoimet tiedostot sekä virtuaalimuisti (kuten säikeillä kuuluu ollakin)
- n **fork() perustuu clone()-kutsun käyttöön**



Linux: Mitä yhteiskäytössä?

```

/* cloning flags: include/linux/sched.h */
#define CSIGNAL      0x000000ff  signal mask to be sent at exit
#define CLONE_VM     0x00000100  VM shared between processes
#define CLONE_FS     0x00000200  fs info shared between processes
#define CLONE_FILES  0x00000400  open files shared between processes
#define CLONE_SIGHAND 0x00000800  signal handlers and blocked signals shared
#define CLONE_PID    0x00001000  pid shared
#define CLONE_PTRACE 0x00002000  we want to let tracing continue on the child too
#define CLONE_VFORK  0x00004000  parent wants child to wake it up on mm_release
#define CLONE_PARENT 0x00008000  we want to have the same parent as the cloner
#define CLONE_THREAD 0x00010000  Same thread group?
#define CLONE_SIGNAL (CLONE_SIGHAND | CLONE_THREAD)
    
```

- n **Yhteiskäyttöisyys tavallaan määrää luotiinko 'prosessi' vai 'säie'!**
 - u otettava huomioon prosessin vaihdossa?
 - u kuinka paljon ympäristöä pitää vaihtaa?



Linux: task_struct

- n `include/linux/sched.h` (<http://lxr.linux.no/source>) rivi 528
click!
- n **Yhteiskäyttöinen tieto erillään varsinaisesta task_structista**
 - u viitteet useasta task_structista
 - u varattujen muistialueiden kuvaus (koodi, data)
 - u tiedostokuvaajat (= avoimet tiedostot)
 - u muu tiedostoihin liittyvä data (pwd, umask, root)
 - u signaalikäsitteilytaulu
- n **Yksittäiskäytöstä datasta omat kopiot** click!
thread_struct
 - u oma pinoalue
 - u tallealue rekistereille
 - u tunnistetiedot, linkkikentät



Linux: prosessin tilat

- n **TASK_RUNNING**
 - u CPU:lla tai odottamassa CPU:ta Fig 4.18 [Stal05]
- n **TASK_INTERRUPTIBLE**
 - u odotus, joka voidaan katkaista signaalilla (esim. ajastus)
- n **TASK_UNINTERRUPTIBLE**
 - u odottaa laitetapahtumaa
 - u homma täytyy saada loppuun joskus!
 - u ei ota vastaan signaaleja (esim. "kill -9 1234")
- n **TASK_STOPPED**
 - u pysäytetty, vaatii käyttäjän jatkotoimia, esim. taustaprosessi haluaisi tulostaa näytölle, lukea näppäimistöltä
 - u saanut signaalin SIGSTOP, SIGTTIN tai SIGTTOU
 - u odottaa nyt signaalia SIGCONT
- n **TASK_ZOMBIE**
 - u homma valmis, odottaa saattohoitoa



Linux: SMP

- n **Normaalit SMP:n käyttötavat**
- n **Systemikutsu sysmp()**
 - u tehtävät (task) voi näyttää jollekin/joillekin prosessorille
 - u PSET, processor sets
 - u voi määrittellä, ettei joku CPU saa suorittaa muita tehtäviä (task) kuin sille määriteltäjä
 - u jokin CPU:n voidaan kytkeä pois käytöstä
 - u joku CPU:n voidaan määrätä suorittamaan vain yhtä prosessia ja sen säikeitä
(*'CPU suvun omaisuutena'*)



POSIX säikeet

```
void *thread_fn(void *arg) {
    int i; for ( i=0; i<30; i++ ) {
        printf("Haloo %d\n", i);
        sleep(1);
    }
    return NULL;
}

int main(void) {
    pthread_t thread_new;
    if ( pthread_create( &thread_new, NULL, thread_fn, NULL ) ) {
        printf("error in create thread\n.");
        abort();
    }

    if ( pthread_join ( thread_new, NULL ) ) {
        printf("error join thread.\n");
        abort();
    }

    exit(0);
}
```


Käyttöjärjestelmät II

Samanaikaisuuden hallinta

Ch 6.7-10 [Stal05]

Lukkiutumisen välttäminen Ch 6.5

- n **Monta resurssiluokkaa**
- n **Varaukset aina samassa järjestyksessä:**
 - u swap-alueen varaukset
 - F varaa kaikki kerralla
 - u prosessin resurssit
 - F varaa kaikki laitteet etukäteen?
 - u keskusmuisti
 - F siirrä preempted prosessi levyille (muuten resurssia ei vapaudu)
 - u muiden resurssien varaus
 - F oikea järjestys?
- n **Onnistuuko käytännössä?**

UNIX samanaikaisuuden hallinta

- n **IPC mekanismit**
 - u kommunikointi
 - F putket
 - F viestit
 - F yhteinen muisti
 - u synkronointi
 - F semaforit
 - F signaalit

IPC eri Unix'eissa

IPC Type	POSIX.1	SVR4	4.4BSD
Signals	•	•	•
Pipes (HDX)	•	•	•
FIFOs (named pipes)	•	•	•
Stream pipes (FDX)		•	•
Named stream pipes		•	•
Message queues		•	
Semaphores		•	
Shared memory		•	
Sockets		•	•
Streams		•	

UNIX Putki (pipe)

ls sourcedir | grep fileA

- n **Vuorottaisrutiinien laajennus**
 - u yksi lukija/yksi kirjoittaja, yhteinen puskuri
 - u vuorottelu automaattisesti
 - u mutex automaattisesti
 - u kiinteä puskurin koko
 - u voi olla monta prosessia pareittain
 - u end-of-file välitetään sulkemalla putken pää
- n **esim: parent-child pipe**
 - u luodaan *int p[2]* taulukkoon putki kutsulla *pipe(p)*;
 - └─ kaksi "tiedostoa": *p[0]* ja *p[1]*
 - u *fork()*
 - u isäprosessi sulkee toisen pään (esim *p[1]*) ja avaa toisen pään (*p[0]*) kirjoittamista varten
 - u lapsiprosessi tekee päinvastoin

esim. seuraavalla sivulla

```

#define MSGSIZE 32
char *msg1 = "hi there";
char *msg2 = "terve siellä";
main() {
    char inbuf[MSGSIZE];
    int p[2], j;
    pid_t pid; /* open pipe, both ends now open */
    if (pipe(p) == -1) { perror("pipe call error"); exit(1); }

    switch(pid = fork()) {
        case 0: /* if child then write down pipe */
            close(p[0]); /* close the read end of the pipe */
            write(p[1], msg1, MSGSIZE);
            write(p[1], msg2, MSGSIZE);
            break;

        default: /* parent reads pipe */
            close(p[1]); /* close the write end of the pipe */
            for(j=0; j<2; j++) {
                read(p[0], inbuf, MSGSIZE);
                printf("Parent: %s\n", inbuf);
            }
            wait(NULL);
    }
    exit(0);
}
    
```

Parent-child pipe

UNIX nimetty putki (named pipe)

- n **Yhdensuuntainen kommunikointi nimetyn tiedoston kautta (FIFO file)**
- n **Ei tarvitse tietää toisen prosessin nimeä!**
 - u joku luo tiedoston `mkfifo(tdsto)`
 - u joku prosessi avaa sen lukemiseen `open(tdsto)`
 - u joku (tai jotkut) avaavat sen kirjoittamiseen
 - u lukija/kirjoittajat blokkaantuu kunnes molemmat paikalla
 - u käyttö jatkossa kuten tavallisella putkella `read(tdsto)`
 - u toimii vain omassa koneessa, ei verkon yli `write(tdsto)`

UNIX viestit (messages)

- n **Joka prosessilla oma viestijono: *msqid* (message queue, mailbox)**
- n **Viesteillä tyyppi (esim. *long int*)**
- n **Voi lukea seuraavan tai seuraavan tietyn tyyppisen viestin**
- n **Myös lähettävä prosessi voi blokkaantua**
 - u viestipuskuri *msqid*lle täynnä

```
int msgsnd( int msqid, const void *msgp,
            size_t msgsz, int msgflg);

int msgrcv( int msqid, void *msgp,
            size_t msgsz, long msgtyp, int msgflg);
```

UNIX yhteinen muisti (shared memory)

- n **Yhteinen muisti helposti käytössä**
 - u nopea
- n **Synkronointiprimitiivit käytettävissä**
 - u mutex - spin vai wait?
 - u semaforit monimutkaisempaan synkronointiin
 - u muistetaanko käyttää?
 - u luotetaan siihen, että muistetaan
 - ⊞ käytetäänhän oikein, ettei lukkiudu?

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

25

UNIX semaforit

- n **Kuten P/V, mutta monisärmäisempi ratkaisu**
- n **Rakenne**
 - u arvo
 - u pid viime prosessille
 - u odottajien lkm raja-arvolle (> arvo)
 - u odottajien lkm arvolle nolla (0)
 - u odottavien prosessien jono
- n **Semaforijoukot (sets)**
 - u operaatio voi kohdistua kaikkiin joukon semaforeihin
- n **Monimutkaiset operaatiot, joilla toivon mukaan voi toteuttaa monimutkaisetkin synkronoinnit**

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

26

UNIX Semafori-operaatiot

semctl(semid, {sem_num, **sem_op**, sem_flg}⁺, nsops)

- n **sem_op > 0** (ALTER)
 - u lisää sem_op arvoon
 - u vapautta arvon kasvamista odottajat
- n **sem_op == 0** (READ)
 - u jos arvo oli nolla, niin päästä tämä läpi
 - u muuten odota, kunnes arvo on nolla
- n **sem_op < 0 ja |sem_op| ≤ arvo** (ALTER)
 - u vähennä |sem_op| arvosta
 - u jos arvo tuli nollaksi, herätä kaikki sitä odottaneet
- n **sem_op < 0 ja |sem_op| > arvo** (ALTER)
 - u odota kunnes arvo kasvaa

UNIX signaalit

Tbl 6.2 [Stal 05]

- n ”Ohjelmiston antama keskeytys”
 - u laitekeskeytyksen käsittelijä voi generoida
- n **Ei prioriteetteja**
- n **Kaikki käsitellään, jossain järjestyksessä**
- n **PCB:ssä vain yksi bitti per signaalityyppi**
 - u useasta saman tyyppisestä signaalista jää vain yksi jälki
- n **Eivät herätä *uninterruptible* tilasta** Fig 4.18 [Stal 05]
 - u tärkeä homma kesken, pitää lopettaa kunnolla
 - u ei saa tappaa tai häiritä signaaleilla!

Linux ja samanaikaisuuden hallinta

Ch 6.8 [Stal 05]

Linuxin samanaikaisuuden hallinta

- n **Kuten muissa Unix'eissa**
 - u putket, viestit, yhteinen muisti, signaalit, semaforit
- n **Etuoikeutetussa tilassa myös muita**
 - u atomiset *int-* ja *bitmap*-operaatiot
 - u *spinlock* kriittisten vaiheiden suojaamiseen
 - u *spinlock* variantit keskeytyskäsitelijöiden kriittisten vaiheiden suojaamiseen
 - u *reader-writer spinlock* reader-writer -ongelmien ratkaisuun
 - u *kernel semaphore* ytimen tason semaforiratkaisuihin
 - u *barrier* synkronointiprimitiivi käskytaason suorituksen kontrollointiin

Linux ytimen atomiset operaatiot

n **Atomic int operaatiot**

Tbl 6.3 [Stal 05]

- u vain erityiselle atomiselle kokonaislukuarvoiselle tietotyypille
- u tietotyyppiä ei voi manipuloida muilla tavoin
 - F esim. kääntäjän optimoiman aliaksen kautta
- u atomic int operaatiot eivät voi manipuloida muuta dataa
- u hitaampaa kuin vastaavat normaali operaatiot

n **Atomic bitmap operaatiot**

- u manipuloi bittiä osoittimen osoittamassa bittikartassa

Linux ytimen *perus-spinlock*

n **Neljä varianttia**

Tbl 6.4 [Stal 05]

- u *plain* on tavallinen spinlock
 - F tavalliset poissulkemisongelmat
 - F busy-wait kunnes resurssi vapaa
- u *_irq* keskeytyskäsitteijöille
 - F estää keskeytykset odotuksen aikana (kesk. sallittu siis alkuaan)
 - F sallii keskeytykset odotuksen jälkeen
- u *_irqsave* keskeytyskäsitteijöille
 - F kuten *_irc*, mutta keskeytystilan talletus/palautus
- u *_bh* keskeytyskäsitteijöiden top half/bottom half -toteutukseen
 - F bottom half'ia ei saa suorittaa, kun top half on suorituksessa ja päinvastoin?

```
spin_lock (&lock);
/* kriittinen vaihe */
spin_unlock (&lock);
```


Linux ytimen *spinlock* vs. *SMP*

- n **Spinlock'in toteutus erilainen** yhden suorittimen koneessa ja **SMP'ssä**
- n **Yksi suoritin**
 - u jos ytimen koodi on ei-keskeytyvä (non-preemptable) lukkoja ei tarvita ja kääntäjä jättää ne generoimatta
 - u jos ytimen koodi keskeytyvä (preemptable), lukot voi käännösvaiheessa toteuttaa keskeytysten estolla
- n **Monta suoritinta (SMP)**
 - u spinlock'eista generoidaan busy-wait koodi

Linux ytimen *Reader-Writer spinlock*

- n **Multiple readers- single writer –ongelmaan**
 - u lukkomuuttujalla 2 kenttää
 - F flag = 1, joss lukko vapaa
 - F flag = 0, jos lukko varattu
 - counter = 0, jos lukko varattu kirjoittajalle
 - counter = n, jos lukko varattu n:lle lukijalle
 - u kirjoittaja saa lukon varattua vain, jos flag = 1
 - F odottava kirjoittaja ei estä uusia lukijoita
 - F kirjoittaja voi odottaa kauan! epäreilua?
 - u *plain*, *_irq* ja *_irqsave* –versiot
- n **Miksi ei semaforeilla?**
 - u tehokkuuden vuoksi busy-wait odotus

Linux ytimen *semafori*

Tbl 6.5 [Stal 05]

- n **Tehokkaampia kuin käyttäjätason semaforit**
- n **Binary semaphore ja Counting semaphore**
 - u *down()* on tavallinen semaforin wait-operaatio
 - u *down_interruptible()* sallii semaforia odottavan prosessin herättämisen myös ytimen signaalin vuoksi
 - u *down-trylock()* on ei blockaava wait-operaatio
- n **Reader-Writer semaphore**
 - u multiple readers-single writer -ongelmaan
 - u vain perusversio, prosessi odottaa kun saa luvan jatkaa

Linux ytimen *barrier*

Tbl 6.6 [Stal 05]

- n **Käskytason suorituksen kontrollointiin**
 - u Suojaa koodia kääntäjän tai suorittimen tekemistä käskyjen suoritusjärjestyksen vaihtamisista aiheuttaneilta ongelmilta
 - F tärkeä esim. spinlock-operaatioiden toteutuksessa
 - F esim. I/O-kontrollialueita ei ladata välimuistiin, joten välimuisti ei huolehdi yhteneväisyysongelman ratkaisusta
 - u Hidastavat suoritusta!
 - u Varmista, että load/store operaatiot tietyssä järjestyksessä
 - F järjestysvaatimus ei ilmene koodinpätkästä sellaisenaan, vaan isommasta kokonaisuudesta
 - u Esim. varmista, että muutettu arvo näkyy myös muilla suorittimilla
 - u SMP-operaatioiden toteutus erilainen yhden suorittimen koneissa ja SMP:ssä
 - F vain SMP:ssä tarvitaan suoritusaikaista suojaa

```
a = 1;
wmb();
b = 1;
```

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola 22.3.2006 37

Sun Solaris, säikeiden hallinta

- n **Omat primitiivit ytimessä ytimen säikeille**
- n **Käytettävissä myös user-tason säikeille kirjaston avulla**
 - u mutex poissulkemisongelmaan
 - u semaforit yleiseen synkronointiin
 - u omat lukot multiple readers/single writer –ongelmaan
 - u ehtomuuttujat (condition variables) barrier-tyyppiseen synkronointiin
 - F eri "barrier" kuin Linux ytimen *käskytason* "barrier" käsite

Solaris säikeiden mutex

- n Odotus spinnaamalla busy-wait –loopissa oletusarvoisesti
- n Odotus blocked (tai sleeping) –tilassa, jos halutaan
- n Normaali *mutex_enter()* (eli wait)
 - u voi blokata myös muut ryhmään kuuluvat ULT:t
 - u voi valita odotustyyppin: busy wait tai sleep
- n Normaali *mutex_exit()* (eli signal)
- n *mutex_tryenter()* yrittää lukkoa (kuten *mutex_enter*)
 - u jos lukko vapaa, niin ota se (kuten *mutex_enter*)
 - u jos lukko varattu, niin palauta tieto siitä
 - F säie voi nyt suosiolla antaa vuoron toiselle säikeelle tai ULT:lle (vältä block tai busy wait)
 - F yritä uudelleen (kun saat suoritusvuoron takaisin)

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

39

Solaris säikeiden semaforit

- n *sema_p()* ja *sema_v()* normaalit P ja V
- n myös *sema_tryv()*
 - u toimii kuten P, mutta palauttaa vain tiedon epäonnistumisesta, jos olisi blokkautunut
 - u kuten *mutex_tryenter()*

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola

22.3.2006

40

Solaris säikeiden Readers/Writer -lukko

- n **selkeä ratkaisu yleiseen ongelmaan**
 - u yhteinen data, yhteinen tiedosto
- n ***rw_enter(lock, access_type), rw_exit()***
- n ***rw_tryenter()***
 - u kuten *sema_try()* tai *mutex_tryenter()*
 - u yritä, mutta älä blokkaa
- n ***rw_downgrade()***
 - u palaa kirjoituksen jälkeen vain lukijaksi
- n ***rw_tryupgrade()***
 - u lukija yrittää päästä kirjoittajaksi
 - u yritä, mutta älä blokkaa

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola 22.3.2006 41

Solaris säikeiden ehtomuuttujat

- n **yleisiin barrier-synkronointeihin**
 - u monta säiettä odottaa
 - u yksi tai kaikki säikeet saa jatkaa
- n **voidaan käyttää minkä tahansa ehdon yhteydessä**
 - u käyttö pitää suojata dedikoidulla mutexilla
 - u säie voisi muuten vaihtua ehdon laskemisen aikana
 - ⊞ ehto voi olla mikä tahansa lauseke
 - u *cv_wait(&cv, &mutex)* vapauttaa mutexin mahdollisen odottamisen ajaksi

monta yrittää, yksi pääsee läpi

```
mutex_enter(&mutex);
while ("complex condition")
cv_wait( &cv, &mutex)
mutex_exit(&mutex)
```

} kriitt. vaihe I

⌚ kriitt. vaihe II

⌚ kriitt. vaihe III

KJ-II K2006 / Auvo Häkkinen - Teemu Kerola 22.3.2006 42

W2K samanaikaisuuden hallinta

Ch 6.10 [Stal05]
(+ Sect 11.4 [Tane91])



W2K IPC

[Ch 11.4.2 Tane01]

- n **pipes, named pipes** putki, nimetty putki
 - u tavu- ja viestiperustaiset
 - u nimetyt putket verkon yli, tavalliset ei
- n **mailslots** "postilaatikko"
 - u W2K:ssa, mutta ei UNIXeissa
 - u one-to-one, one-to-many, verkon yli
- n **sockets** pistoke
 - u verkon yli
- n **rpc**
- n **yhteiskäyttöiset tiedostot**
 - u muistialue mapataan usealle prosessille
 - u säikeet hoitavat mutex-ongelman (toivottavasti)
 - F eri prosessien säikeillä voi olla yhteinen muistialue

W2K samanaikaisuuden hallinta

n **Normaali toiminto, jota voidaan aina odottaa**

- u prosessi tai säie päättyy Tbl 6.7 alaosa [Stal05]
- u tiedosto-operaatio valmis
- u syöte valmis

n **Tavalliset synkronointiprimitiivit** Tbl 6.7 yläosa [Stal05]

- u tietty muutos tiedostojärjestelmässä
FindFirstChangeNotification(“filter”, “directory”)
- u mutex
- u semafori
- u tapahtuma (event)
- u odotettava ajastin (waitable timer)

W2K mutex

Tbl 6.7 [Stal05]

n **Keskeytysten esto, spin-lock SMP:lle**

n **Binääriarvoinen semafori, odotus suspend-tilassa**

- u mutex *eri prosessien* säikeiden välillä
- u ytimen olio
- u timeout optio

```
WaitForSingleObject(lock);
    “critical section”
ReleaseMutex(lock);
```

n **Critical Section *yhden prosessin* säikeiden välillä**

- u toteutus
 user-tasolla
 (paitsi suspend)
- u nopea

```
LPCriticalSection CritSect=1;
...
EnterCriticalSection(CritSect);
    “critical section”
LeaveCriticalSection(CritSect);
```

W2K semafori

Tbl 6.7 [Stal05]

n Tavallinen semafori (counting semaphore)

- u arvo nolla tai isompi
- u ytimen olio, ytimen olioiden suojaukset
- u timeout optio, jolla vältetään suspend

```
sem=CreateSemaphore( init_val, max_val )
```

```
WaitForSingleObject( sem )
```

```
status = WaitForSingleObject( sem, "timeout" )
```

```
ReleaseSemaphore( sem )
```

W2K tapahtuma (event)

Tbl 6.7 [Stal05]

n Manual-reset event (& auto-reset event)

- u tilat: *set*, *cleared*
- u ResetEvent (ev)
 - F aseta tilaksi *cleared*
- u WaitForSingleObject (ev)
 - F suspend, jos tila *cleared*
- u SetEvent (ev)
 - Aseta tila *set*. Jos odottajia,
 - F vapauta kaikki, tilaksi jää *set*
 - F vapauta yksi ja aseta tilaksi *cleared* (auto-reset event)
- u PulseEvent (ev)
 - F kuten SetEvent, mutta ei muistia
 - F jos ei odottajia, niin tilaksi jää *cleared* (eli "unohda")
 - F jos odottajia, niin vapauttaa yhden, tilaksi jää *cleared*

W2K odotettava ajastin (waitable timer)

- n Ytimen olio
- n Herättää tiettyyn aikaan tai tietyn ajan päästä
- n Herättää aina tietyn aikaintervallin välein

Kertauskysymyksiä

- n Miten master/slave ja SMP eroavat toisistaan?
- n Miten ne vaikuttavat KJ:n toteutukseen?
- n Entä sovellusohjelmoijan työhön?
- n Miten välimuistin koherenttius hoituu SMP-ympäristössä?
- n Mitkä KJ:n osat sijoitetaan mikroytimeen?
- n Mikroytimen hyödyt / haitat?
- n Miten käyttäjätason säikeet ja ytimessä toteutetut säikeet eroavat toisistaan?
- n Mitä tietoa talletettu PCB:hen / TCB:hen?
- n Miten synkronointiongelmratkaistaan eri KJ:issä
- n Mikä on helppoa kj-X:ssä, mutta vaikeampaa kj-Y:ssä?