

# Tehtävän V.1 ratkaisuehdotus

## Tietorakenteet, syksy 2003

Matti Nykänen

5. joulukuuta 2003

### 1 Satelliitit

Muunnetaan luennoilla luonnosteltua toteutusta seuraavaksi:

Korvataan puusolmun  $p$  kentät  $p.key$  ja  $p.item$  kentällä  $p.satellite$  joka on osoitin solmua  $p$  vastaavaan *satelliittisolmuun*  $q$ .

Tähän satelliittisolmuun  $q$  sijoitetaan kentät  $q.key$  ja  $q.item$  jotka vastaavat puusolmussa  $p$  olleita saman nimisiä kenttiä.

Satelliittisolmu  $q$  luodaan ja tuhoetaan yhtä aikaa puusolmun  $p$  kanssa.

Tämä muunnos yksinkertaistaa kekokäytön vaatimia muutoksia niihin punamustien puiden käsittelyalgoritmeihin, jotka luennoilla esiteltiin alun perin hakupuukäyttöön.

### 2 Kahvat

Luvun 1 satelliittisolmut yksinkertaistavat myös kahvojen toteutusta: kahva alkioon  $a$  on yksinkertaisesti viite siihen satelliittisolmuun joka sisältää alkion  $a$ .

Tätä käyttöä varten lisätään satelliittisolmuun  $q$  vielä seuraavat kentät:

- $q.back$  on osoitin takaisin siihen puusolmuun  $p$  jonka satelliittisolmu  $q$  on.  
Siis yhteys puusolmun  $p$  ja sen satelliittisolmun  $q$  välillä on *kaksisuuntainen*.
- $q.root$  on viite siihen paikkaan, jossa pidetään yllä osoitinta tämän punamustan puun nykyiseen juureen.  
Tämä sama tieto tarvitaan myös silloin, kun toteutetaan kahvoja hakupuun solmuihin — sellaisiakin tarvitaan joissakin algoritmeissa.

Nämä lisäkentät ovat ne parametrit, joita tarvitaan kutsuttaessa punamustan puun perusoperaatioita kahvan kautta: juuriosoitinviite  $q.root$  ja solmuosoitin  $q.back$ . Esimerkki tällaisesta kutsusta on luku 16.

### 3 Satelliittien vaihto

Luentokalvoilla vaihdettiin kokonaisia puusolmuja keskenään, tässä muunnoksessa vaihdetaan vain niiden satelliitteja.

**Hakupuukäytössä** sama puusolmu ja satelliitti pysyvät aina yhdessä.

Siksi luentojen hakupuussa ei tarvittu erillisiä satelliitteja.

**Kekokäytössä** korvataan kekotaulukkopaikkojen keskinäiset vaihdot vastaavien satelliittien vaihdoilla.

Luvuissa 4 ja 5 toteutetaan kekojärjestyksen ylläpitoalgoritmit tällä periaattella.

Vaihtoalgoritmi saa puusolmut  $p$  ja  $q$ , ja vaihtaa näiden solmujen satelliitit keskenään.

**procedure** SwapSatellites( $p, q$ : **solmuosoitin**)

Vaihda kenttien  $p$ .satellite.back ja  $q$ .satellite.back sisällöt keskenään;

Vaihda kenttien  $p$ .satellite ja  $q$ .satellite sisällöt keskenään.

### 4 Keko-ominaisuuden ylläpito

**procedure** Heapify( $i$ : **solmuosoitin**)

1:  $l := i$ .left;

2:  $r := i$ .right;

3: **if**  $l \neq \text{NULL}$  **and**  $l$ .satellite.key >  $i$ .satellite.key **then**

4:    $j := l$

5: **else**

6:    $j := i$

7: **end if**;

8: **if**  $r \neq \text{NULL}$  **and**  $r$ .satellite.key >  $j$ .satellite.key **then**

9:    $j := r$

10: **end if**;

11: **if**  $j \neq i$  **then**

12:   SwapSatellites( $i, j$ );

13:   Heapify( $j$ )

14: **end if**.

### 5 Avaimen nosto

**procedure** ShiftUp( $i$ : **solmuosoitin**)

1: **if**  $i$ .parent  $\neq \text{NULL}$  **and**  $i$ .satellite.key >  $i$ .parent.satellite.key **then**

2:   SwapSatellites( $i, i$ .parent);

3:   ShiftUp( $i$ .parent)

4: **end if**.

## 6 Alkion nosto keossa sen kahvasta

Eli Dijkstran algoritmin tarvitsema operaatio.

**procedure** HandleShiftUp( $h$ : satelliittiosoitin,  $a$ : avainarvo)

- 1:  $h.key := a$ ;
- 2: ShiftUp( $h.back$ ).

## 7 Kierto vasemmalle

Kekokäytön ainoa lisäys hakupuukäyttöön on uusi viimeinen rivi 16, joka palauttaa kekoehdon.

Luvun 1 satelliittimuunnos takaa, että rivin 16 jälkeenkin puun solmut ovat siten, kuin kutsuja niiden olettaa olevan.

**procedure** LeftRotate( $r$ : juuriosoitinviite,  $x$ : solmuosoitin)

- 1:  $y := x.right$ ;
- 2:  $x.right := y.left$ ;
- 3: **if**  $y.left \neq \text{NULL}$  **then**
- 4:    $y.left.parent := x$
- 5: **end if**;
- 6:  $y.parent := x.parent$ ;
- 7: **if**  $x.parent = \text{NULL}$  **then**
- 8:    $r := y$
- 9: **else if**  $x = x.parent.left$  **then**
- 10:    $x.parent.left := y$
- 11: **else**
- 12:    $x.parent.right := y$
- 13: **end if**;
- 14:  $y.left := x$ ;
- 15:  $x.parent := y$ ;
- 16: Heapify( $x.parent$ ).

## 8 Kierto oikealle

Vasen/oikea-symmetrisesti luvusta 7.

**procedure** RightRotate( $r$ : juuriosoitinviite,  $x$ : solmuosoitin)

- 1:  $y := x.left$ ;
- 2:  $x.left := y.right$ ;
- 3: **if**  $y.right \neq \text{NULL}$  **then**
- 4:    $y.right.parent := x$
- 5: **end if**;
- 6:  $y.parent := x.parent$ ;
- 7: **if**  $x.parent = \text{NULL}$  **then**
- 8:    $r := y$
- 9: **else if**  $x = x.parent.right$  **then**

```

10:  x.parent.right := y
11:  else
12:  x.parent.left := y
13:  end if;
14:  y.right := x;
15:  x.parent := y;
16:  Heapify(x.parent).

```

## 9 Solmun lisäys punamustaan hakupuuhun

Tätä algoritmia ei oikeastaan tarvita kekokäytössä. Se on mukana, jotta nähdään luvun 1 satelliittimuunnoksen vaikutukset.

**procedure** RbTreeInsert(*r*: juuriosoitinviiite, *a*: avainarvo, *b*: sisältö)

```

1:  if r = NULL then
2:    r := new juurisolmu jossa r.left := NULL, r.right := NULL, r.parent := NULL,
      r.color := BLACK ja r.satellite := new satelliittisolmu jossa r.satellite.key := a,
      r.satellite.item := b, r.satellite.back := juuri luotu juurisolmu r ja r.satellite.root := r
3:  else
4:    x := r;
5:    y := x.parent (eli aluksi NULL);
6:    while x ≠ NULL and a ≠ x.satellite.key do
7:      y := x;
8:      if a < x.satellite.key then
9:        x := x.left
10:     else
11:       x := x.right
12:     end if
13:   end while;
14:   if x ≠ NULL then
15:     x.satellite.item := b
16:   else
17:     t := new lehtisolmu jossa t.left := NULL, t.right := NULL, t.parent := y, t.color := RED
      ja t.satellite := new satelliittisolmu jossa t.satellite.key := a, t.satellite.item := b,
      t.satellite.back := juuri luotu lehtisolmu t ja t.satellite.root := r;
18:     if a < y.satellite.key then
19:       y.left := t
20:     else
21:       y.right := t
22:     end if;
23:     RbInsertFixup(r, t)
24:   end if
25: end if.

```

## 10 Solmun lisäys kekkoon

Luvun 9 algoritmi seuraavin muutoksin:

- Enää ei tarvitse etsiä ”oikeaa” lisäyspaikkaa rivien 4–16 tapaan.
- Sen sijaan voidaan edetä mielivaltaiseen lehteen ja lisätä sinne. Tässä algoritmossa lisätään aina puun vasempaan laitaan.
- Rivillä 8 palautetaan kekkoehto takaisin voimaan.
- Lopuksi palautetaan juuri luotu luvun 1 satelliitti jotta kutsuja voi käyttää sitä luvun 2 kahvana juuri lisättyyn alkioon.

**function** HeapInsert( $r$ : juuriosoitinviite,  $a$ : avainarvo,  $b$ : sisältö): satelliittisolmuviite

```
1: if  $r = \text{NULL}$  then
2:    $r := \text{new}$  juurisolmu jossa  $r.\text{left} := \text{NULL}$ ,  $r.\text{right} := \text{NULL}$ ,  $r.\text{parent} := \text{NULL}$ ,
    $r.\text{color} := \text{BLACK}$  ja  $r.\text{satellite} := \text{new}$  satelliittisolmu jossa  $r.\text{satellite}.\text{key} := a$ ,
    $r.\text{satellite}.\text{item} := b$ ,  $r.\text{satellite}.\text{back} := \text{juuri luotu juurisolmu } r$  ja  $r.\text{satellite}.\text{root} := r$ ;
3:   return  $r.\text{satellite}$ 
4: else
5:    $y := \text{First}(r)$ ;
6:    $t := \text{new}$  lehtisolmu jossa  $t.\text{left} := \text{NULL}$ ,  $t.\text{right} := \text{NULL}$ ,  $t.\text{parent} := y$ ,  $t.\text{color} := \text{RED}$ 
   ja  $t.\text{satellite} := \text{new}$  satelliittisolmu jossa  $t.\text{satellite}.\text{key} := a$ ,  $t.\text{satellite}.\text{item} := b$ ,
    $t.\text{satellite}.\text{back} := \text{juuri luotu lehtisolmu } t$  ja  $t.\text{satellite}.\text{root} := r$ ;
7:    $y.\text{left} := t$ ;
8:   ShiftUp( $t$ );
9:   RbInsertFixup( $r, t$ );
10:  return  $t.\text{satellite}$ 
11: end if.
```

## 11 Tasapainotus solmun lisäyksen jälkeen

Muuten suoraan luentokalvoilta, mutta nyt myös vasen/oiken-symmetrinen haara auki kirjoitettuna.

**procedure** RbInsertFixup( $r$ : juuriosoitinviite,  $z$ : solmuosoitin)

```
1: while  $z.\text{parent} \neq \text{NULL}$  and  $z.\text{parent}.\text{color} = \text{RED}$  do
2:   if  $z.\text{parent} = z.\text{parent}.\text{parent}.\text{left}$  then
3:      $y := z.\text{parent}.\text{parent}.\text{right}$ ;
4:     if  $y \neq \text{NULL}$  and  $y.\text{color} = \text{RED}$  then
5:        $y.\text{color} := \text{BLACK}$ ;
6:        $z.\text{parent}.\text{color} := \text{BLACK}$ ;
7:        $z.\text{parent}.\text{parent}.\text{color} := \text{RED}$ ;
8:        $z := z.\text{parent}.\text{parent}$ 
9:     else
10:    if  $z = z.\text{parent}.\text{right}$  then
```

```

11:     z := z.parent;
12:     LeftRotate(r, z)
13:   end if;
14:   z.parent.color := BLACK;
15:   z.parent.parent.color := RED
16:   RightRotate(r, z.parent.parent)
17: end if
18: else
19:   y := z.parent.parent.left;
20:   if y ≠ NULL and y.color = RED then
21:     y.color := BLACK;
22:     z.parent.color := BLACK;
23:     z.parent.parent.color := RED;
24:     z := z.parent.parent
25:   else
26:     if z = z.parent.left then
27:       z := z.parent;
28:       RightRotate(r, z)
29:     end if;
30:     z.parent.color := BLACK;
31:     z.parent.parent.color := RED
32:     LeftRotate(r, z.parent.parent)
33:   end if
34: end if
35: end while;
36: r.color := BLACK.

```

## 12 Ensimmäisen solmun haku

Suoraan luentokalvoilta.

**function** First(*r*: solmuosoitin): solmuosoitin

```

1: if r ≠ NULL then
2:   while r.left ≠ NULL do
3:     r := r.left
4:   end while;
5: end if;
6: return r.

```

## 13 Seuraavan solmun haku

Suoraan luentokalvoilta.

**function** Next(*i*: solmuosoitin): solmuosoitin

```

1: if i.right ≠ NULL then
2:   return First(i.right)
3: else

```

```

4:   $p := i.$  parent;
5:  while  $p \neq \text{NULL}$  and  $i = p.$  right do
6:     $i := p$ ;
7:     $p := i.$  parent
8:  end while
9:  return  $p$ 
10: end if.

```

## 14 Solmun poisto puusta

Kuten luentokalvoilla seuraavin muutoksin:

- Rivillä 5 poistettava  $z$  vaihdetaan sen seuraajaan  $y$  vaihtamalla niiden satelliitit luvusta 1.
- Jos tämä vaihto tehtiin, niin rivillä 23 palautetaan kekoehto voimaan.  
Tämä on ainoa ero satelliittipohjaisen hakupuun ja keon välillä.
- Lopuksi riveillä 28–29 vapautetaan sekä solmun  $y$  että sen nykyisen satelliitin varaama muisti.

**procedure** RbTreeDelete( $r$ : juuriosoitinviite,  $z$ : solmuviite)

```

1: if  $z.$  left = NULL or  $z.$  right = NULL then
2:    $y := z$ 
3: else
4:    $y := \text{next}(z)$ ;
5:   SwapSatellites( $y, z$ )
6: end if;
7: if  $y.$  left  $\neq$  NULL then
8:    $x := y.$  left
9: else
10:   $x := y.$  right
11: end if;
12: if  $x \neq \text{NULL}$  then
13:   $x.$  parent :=  $y.$  parent
14: end if;
15: if  $y.$  parent = NULL then
16:   $r := x$ 
17: else if  $y = y.$  parent . left then
18:   $y.$  parent . left :=  $x$ 
19: else
20:   $y.$  parent . right :=  $x$ 
21: end if;
22: if  $y \neq z$  then
23:  Heapify( $z$ )
24: end if;
25: if  $y.$  color = BLACK then
26:  RbDeleteFixup( $r, x, y.$  parent)

```

```

27: end if;
28: delete y.satellite;
29: delete y.

```

## 15 Tasapainotus solmun poiston jälkeen

Muuten suoraan luentokalvoilta, mutta nyt myös vasen/oiken-symmetrinen haara auki kirjoitettuna.

**procedure** RbDeleteFixup(*r*: juuriosoitinviiite, *x*: solmuviite, *p*: solmuviite)

```

1: while p ≠ NULL and (x = NULL or x.color = BLACK) do
2:   if x = p.left then
3:     w := p.right;
4:     if w.color = RED then
5:       w.color := BLACK;
6:       p.color := RED;
7:       LeftRotate(r, p);
8:       w := p.right
9:     end if;
10:    if w.left.color = BLACK and w.right.color = BLACK then
11:      w.color := RED;
12:      x := p;
13:      p := x.parent
14:    else
15:      if w.right.color = BLACK then
16:        w.left.color := BLACK;
17:        w.color := RED;
18:        RightRotate(r, w)
19:        w := p.right
20:      end if;
21:      w.color := p.color;
22:      p.color := BLACK;
23:      w.right.color := BLACK;
24:      LeftRotate(r, p);
25:      x := r;
26:      p := x.parent
27:    end if
28:  else
29:    w := p.left;
30:    if w.color = RED then
31:      w.color := BLACK;
32:      p.color := RED;
33:      RightRotate(r, p);
34:      w := p.left
35:    end if;
36:    if w.right.color = BLACK and w.left.color = BLACK then
37:      w.color := RED;

```



```

38:      $x := p$ ;
39:      $p := x.$ parent
40:   else
41:     if  $w.$ left.color = BLACK then
42:        $w.$ right.color := BLACK;
43:        $w.$ color := RED;
44:       LeftRotate( $r, w$ )
45:        $w := p.$ left
46:     end if;
47:      $w.$ color :=  $p.$ color;
48:      $p.$ color := BLACK;
49:      $w.$ left.color := BLACK;
50:     RightRotate( $r, p$ );
51:      $x := r$ ;
52:      $p := x.$ parent
53:   end if
54: end if
55: end while;
56: if  $x \neq$  NULL then
57:    $x.$ color := BLACK
58: end if.

```

## 16 Kahvan osoittaman solmun poisto keosta

Annetun kahvan  $h$  osoittaman alkion poisto keostaan on suoraan vastaavan puuoperaation kutsu.

**procedure** HandleDelete( $h$ : satelliittiosoitin)

1: RbTreeDelete( $h.$ root,  $h.$ back).

## 17 Onko keko tyhjä?

Eli onko puu tyhjä?

**function** HeapIsEmpty( $r$ : juuriosoitinviite): boolean

1: **return**  $r \neq$  NULL.

## 18 Kahva epätyhjän keon päällimmäiseen alkioon

**function** HeapMaximum( $r$ : juuriosoitinviite): satelliittiosoitin

1: **return**  $r.$ satellite.

## 19 Päällimmäisen alkion poisto epätyhjästä keosta

**procedure** HeapDeleteMaximum( $r$ : juuriosoitinviite)

1: HandleDelete(HeapMaximum( $r$ )).