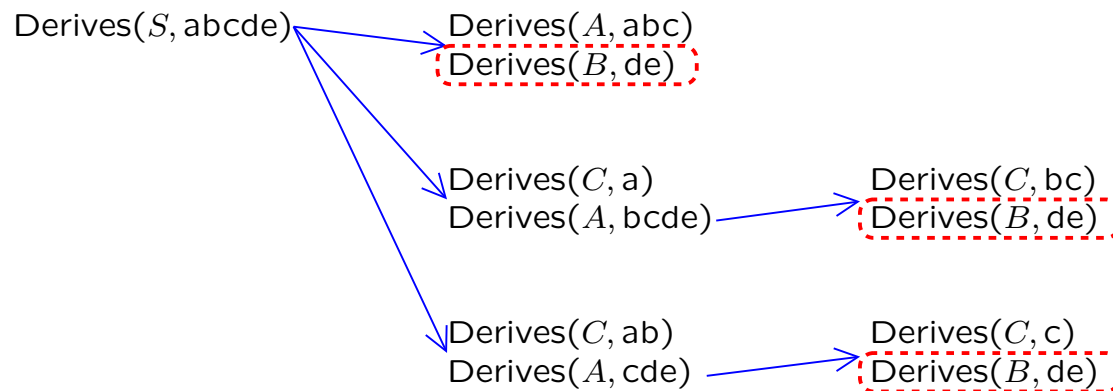


Rekursiivinen Derives on periaatteessa aivan toimiva algoritmi, mutta **erittäin** tehoton. Jos tarkastellaan esim. kieliopin pätkää

$$\begin{aligned}
 S &\rightarrow AB \mid CA \mid \dots \\
 A &\rightarrow CB \mid \dots \\
 &\dots
 \end{aligned}$$

ja kutsua $\text{Derives}(S, abcde)$, niin kutsu $\text{Derives}(B, de)$ tulee toistetuksi ainakin kolme kertaa:



Ongelma muuttuu vielä paljon pahemmaksi pitkillä merkkijonoilla. Algoritmin aikavaativuus on eksponentiaalinen merkkijonon w pituuden suhteen. Sitä voidaan oleellisesti tehostaa käyttämällä **taulukointia** eli **dynaamista ohjelmointia** (dynamic programming).

Turhaa laskentatyötä voidaan vähentää pistämällä kerran lasketut välitulokset taulukkoon. Muodostetaan siis $n \times n$ taulukko $table(1..n, 1..n)$, missä $n = |w|$ on alkuperäisen merkkijonon pituus ja taulukon alkio $table(i, j)$ listaa kaikki ne muuttujat, joista voidaan johtaa merkkijono $w_i \dots w_j$:

$$table(i, j) = \left\{ A \in V \mid A \xRightarrow{*} w_i \dots w_j \right\}.$$

Edellä käytetty periaate tapauksessa $i < j$ tulee nyt seuraavaan muotoon: jos

- kieliopissa on sääntö $A \rightarrow BC$ ja
- tiedetään $B \in table(i, k)$ (eli $B \xRightarrow{*} w_i \dots w_k$) ja
- tiedetään $C \in table(k + 1, j)$ (eli $C \xRightarrow{*} w_{k+1} \dots w_j$)

niin voidaan päätellä

- $A \in table(i, j)$ (eli $A \xRightarrow{*} w_i \dots w_j$).

Tapauksessa $i = j$ pätee $A \in table(i, i)$, jos ja vain jos kieliopissa on sääntö $A \rightarrow w_i$.

Edellä esitetyn perusteella arvo $table(i, j)$ osataan laskea, jos tunnetaan $table(p, q)$ indekseille (p, q) joilla $q - p < j - i$. Taulukko siis kannattaa täyttää seuraavasti:

vaiheessa 1 täytetään alkiot $(1, 1), (2, 2), (3, 3), \dots, (n, n)$.

vaiheessa 2 täytetään alkiot $(1, 2), (2, 3), (3, 4) \dots, (n - 1, n)$.

vaiheessa 3 täytetään alkiot $(1, 3), (2, 4), (3, 5) \dots, (n - 2, n)$.

...

vaiheessa ℓ täytetään alkiot $(1, \ell), (2, \ell + 1), (3, \ell + 2) \dots, (n - \ell + 1, n)$.

...

vaiheessa $n - 1$ täytetään alkiot $(1, n - 1)$ ja $(2, n)$

vaiheessa n täytetään alkio $(1, n)$.

Siis vaiheessa ℓ täytetään alkiot $table(i, j)$, missä $j = i + \ell - 1$.

Lopuksi todetaan $w \in L(G)$, jos ja vain jos $S \in table(1, n)$.

Taulukon *table* täyttämisyjärjestys tapauksessa $|w| = 8$. Alkioita $table(i, j)$ missä $j < i$ ei käytetä.

$i \backslash j$	1	2	3	4	5	6	7	8	
1									vaihe 8
2	×								vaihe 7
3	×	×							vaihe 6
4	×	×	×						vaihe 5
5	×	×	×	×					vaihe 4
6	×	×	×	×	×				vaihe 3
7	×	×	×	×	×	×			vaihe 2
8	×	×	×	×	×	×	×		vaihe 1

× : ei käytetä

Alkion $table(i, j)$ täyttämiseen tarvitaan

- alkiot $table(i, i), \dots, table(i, j - 1)$ ja
- alkiot $table(i + 1, j), \dots, table(j, j)$.

Säännön $A \rightarrow BC$ perusteella

$A \in table(3, 7)$, jos jokin seuraavista pätee:

$B \in table(3, 3)$ ja $C \in table(4, 7)$

$B \in table(3, 4)$ ja $C \in table(5, 7)$

$B \in table(3, 5)$ ja $C \in table(6, 7)$

$B \in table(3, 6)$ ja $C \in table(7, 7)$

$i \backslash j$	1	2	3	4	5	6	7	8
1								
2	×							
3	×	×	□	□	□	□	○	
4	×	×	×				□	
5	×	×	×	×			□	
6	×	×	×	×	×		□	
7	×	×	×	×	×	×	□	
8	×	×	×	×	×	×	×	

Saadaan seuraava algoritmi [Sipser s. 267]:

CYK(G, w)

```
▷ Oletus:  $G = (V, \Sigma, R, S)$  on Chomskyn normaalimuodossa
if  $w = \varepsilon$  and  $S \rightarrow \varepsilon$  on sääntö then return True
alusta  $table(i, j) \leftarrow \emptyset$  kaikilla  $i$  ja  $j$ 
for  $i \leftarrow 1$  to  $|w|$           ▷ vaihe 1
  do for kaikille muuttujille  $A \in V$ 
    do if  $A \rightarrow w_i$  on sääntö
      then  $table(i, i) \leftarrow table(i, i) \cup \{A\}$ 
for  $\ell \leftarrow 2$  to  $n$       ▷ vaiheet 2, ..., n
  do for  $i \leftarrow 1$  to  $n - \ell + 1$ 
    do  $j \leftarrow i + \ell - 1$ 
      for  $k \leftarrow i$  to  $j - 1$ 
        do for kaikille säännöille  $A \rightarrow BC$ 
          do if  $B \in table(i, k)$  and  $C \in table(k + 1, j)$ 
            then  $table(i, j) \leftarrow table(i, j) \cup \{A\}$ 
if  $S \in table(1, n)$  then return True else return False
```

Esimerkki 2.18: Tarkastellaan merkkijonoa $w = abba$ ja kielioppia

$$\begin{aligned} S &\rightarrow AB \mid BC \\ A &\rightarrow AC \mid a \\ B &\rightarrow AB \mid b \\ C &\rightarrow a \mid b \end{aligned}$$

Seuraavan taulukon mukaan $S \in table(1, 4)$ eli w kuuluu kieleen. Taulukkoon on lisäksi merkitty, mitkä välivaiheet ovat tuoneet muuttujan S joukkoon $table(1, 4)$.

$i \backslash j$	1	2	3	4
1	(A) C	S (A) B	S A (B)	(S) A
2	 	B (C)	S	\emptyset
3	 	 	(B) C	S
4	 	 	 	A (C)

□

Yhteenveto:

- Chomskyn normaalimuoto takaa, että lyhyille merkkijonoille myös johdot ovat lyhyitä (vrt. sivu 151), joten jäsentäminen on ainakin periaatteessa mahdollista syötteen pituuden suhteen polynomisessa ajassa.
- Naiivi rekursiivinen [Derives](#) toimii oikein, mutta ei tehokkaasti.
- Varsinainen CYK-algoritmi laskee samat asiat kuin [Derives](#), mutta organisoi laskennan tehokkaammin.

CYK on esimerkki keskeisestä algoritmisuunnittelutekniikasta, jota kutsutaan [taulukoinniksi](#) eli [dynaamiseksi ohjelmoinniksi](#):

- Ongelma jaetaan osaongelmiin.
- Ensin ratkaistaan [kaikki](#) pienemmät osaongelmat. Niiden ratkaisusta voidaan koota ratkaisut suurempiin osaongelmiin.
- Lopuksi saadaan ratkaisu koko ongelmaan. Turhalta näyttävä pienempien osaongelmien ratkaiseminen vähentää kuitenkin kokonaistyömäärää.

CYK-algoritmissa kolme sisäkkäistä **for**-silmukkaa, joita kutakin iteroidaan $O(n)$ kertaa. Siis algoritmin aikavaativuus on $O(n^3)$, jos kieliopin koko lasketaan vakioksi.

Korollaari 2.19: [Sipser Thm. 7.16] Millä tahansa yhteydettömällä kielellä L kysymys "pätee $w \in L$?" voidaan ratkaista ajassa $O(|w|^3)$. \square

Kuten edellä mainittiin, CYK-algoritmi ei ole realistinen vaihtoehto ohjelmointikielen jäsentämiseen tms. Sovelluksissa käytetään tehokkaampia algoritmeja, jotka kuitenkin toimivat vain sopivasti rajatulle luokalle kielioppeja.

Pinoautomaatit (pushdown automaton, PDA) [Sipser luku 2.2]

Pinoautomaatti on äärellinen automaatti, johon on lisätty rajoittamaton määrä muistia **pinon** (stack) muodossa. Näemme jatkossa, että kielen voi tunnistaa pinoautomaatilla, jos ja vain jos se on yhteydetön.

Esimerkki 2.20: Kielen $\{0^n1^n \mid n \in \mathbb{N}\}$ voi hyväksyä pinon avulla seuraavaan tapaan:

- 1:** jos seuraava merkki on 0 niin
Push(0)
mene kohtaan 1
- muuten**
Pop
mene kohtaan 2
- 2:** jos seuraava merkki on 1 niin
Pop
mene kohtaan 2

Merkkijono hyväksytään, jos pino on tyhjä kun merkkijono loppuu. \square

Ryhdyimme nyt formalisoimaan pinoautomaattia. Tarkastelemme alusta alkaen epädeterministisiä pinoautomaatteja. Äärellisistä automaateista poiketen epädeterministinen pinoautomaatti on aidosti determinististä vahvempi laskennan malli (ks. esim. 2.22).

Pinoautomaatti on kuusikko $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$, missä

1. Q on äärellinen tilajoukko,
2. Σ on äärellinen syöteaakkosto,
3. Γ on äärellinen pinoaakkosto,
4. $\delta: Q \times \Sigma_\varepsilon \times \Gamma_\varepsilon \rightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma_\varepsilon)$ on siirtymäfunktio,
5. $q_0 \in Q$ on alkutila ja
6. $F \subseteq Q$ on hyväksyvien tilojen joukko.

Määritelmä muistuttaa epädeterministisen äärellisen automaaton määritelmää; eroina ovat pinoaakkosto ja siirtymäfunktio.

Siirtymäfunktio on siis funktio

$$\delta: Q \times \Sigma_\varepsilon \times \Gamma_\varepsilon \rightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma_\varepsilon).$$

Muistetaan, että $\Sigma_\varepsilon = \Sigma \cup \{\varepsilon\}$ ja \mathcal{P} tarkoittaa potenssijoukkoa.

Siirtymäfunktion tulkinta on seuraava:

Jos $(q', c) \in \delta(q, a, b)$, niin tilassa q voidaan lukea syötemerkki a , poimia pinon päältä merkki b , siirtyä tilaan q' ja painaa pinoon merkki c .

Tässä a , b tai c voi olla myös ε , jolloin tulkinta on:

- jos $a = \varepsilon$, niin seuraavaa syötemerkkiä ei lueta;
- jos $b = \varepsilon$, niin pinosta ei poimita (eikä lueta) mitään; ja
- jos $c = \varepsilon$, niin pinoon ei paineta mitään.

Muodollisesti pinoautomaatti $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, F)$ hyväksyy merkkijonon $w \in \Sigma^*$, jos jollain $m \in \mathbb{N}$ on olemassa

- $w_1 \in \Sigma_\varepsilon, \dots, w_m \in \Sigma_\varepsilon$, joilla $w = w_1 \dots w_m$;
- tilat $r_0 \in Q, \dots, r_m \in Q$ ja
- merkkijonot $s_0 \in \Gamma^*, \dots, s_m \in \Gamma^*$ ("pinon sisällöt"),

missä

- $r_0 = q_0$ ja $s_0 = \varepsilon$ (aluksi pino tyhjä)
- kaikilla $i = 0, \dots, m - 1$ voidaan kirjoittaa $s_i = at$ ja $s_{i+1} = bt$, missä $(r_{i+1}, b) \in \delta(r_i, w_{i+1}, a)$, ja
- $r_m \in F$.

Tuttuun tapaan automaatti hylkää merkkijonot, joita se ei hyväksy. Automaatin tunnistama kieli koostuu sen hyväksymistä merkkijonoista.

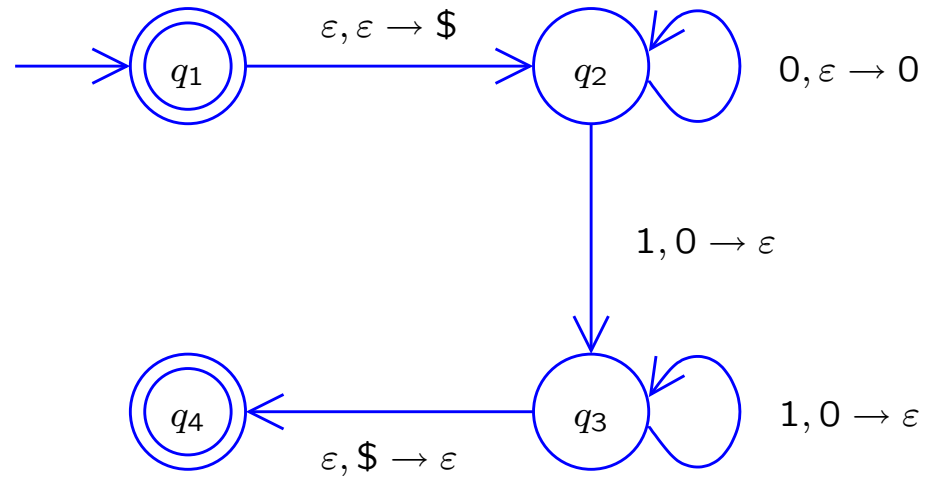
Esimerkki 2.21: [Sipser Ex. 2.14] Kieli $\{0^n 1^n \mid n \in \mathbb{N}\}$ voidaan tunnistaa pinoautomaatilla $M_1 = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_1, F)$, missä $Q = \{q_1, q_2, q_3, q_4\}$, $\Sigma = \{0, 1\}$, $\Gamma = \{0, \$\}$, $F = \{q_1, q_4\}$ ja δ on seuraava:

syöte:	0			1			ε		
pino:	0	\$	ε	0	\$	ε	0	\$	ε
q_1									$\{(q_2, \$)\}$
q_2			$\{(q_2, 0)\}$	$\{(q_3, \varepsilon)\}$					
q_3				$\{(q_3, \varepsilon)\}$				$\{(q_4, \varepsilon)\}$	
q_4									

Siis esim. $\delta(q_3, \varepsilon, \$) = \{(q_4, \varepsilon)\}$.

Koska formalismissa ei ole sisäänrakennettua pinon tyhjiystestiä, pinon pohjan merkiksi laitetaan $\$$. Sama tekniikka toistuu jatkossa.

Esitetään sama havainnollisemmin tilakaaviona. Merkintä $q \xrightarrow{a,b \rightarrow c} q'$ tarkoittaa $(q', c) \in \delta(q, a, b)$.

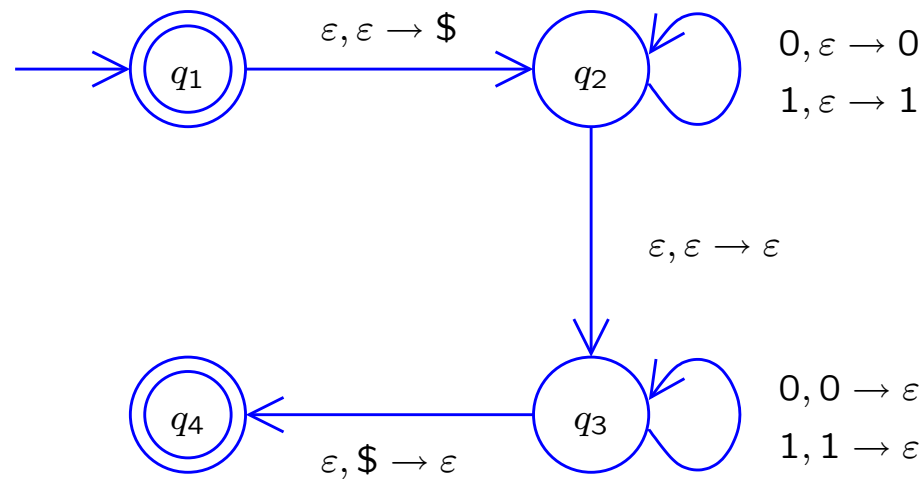


□

Esimerkki 2.22: [Sipser Ex. 2.18] Kieli $\{ ww^R \mid w \in \{0, 1\}^* \}$ voidaan tunnistaa seuraavalla periaatteella:

1. Syötteen ensimmäisen puolikkaan ajan paina merkkejä pinoon.
2. Syötteen toisen puolikkaan ajan poimi merkkejä pinosta ja vertaa juuri luettuun.

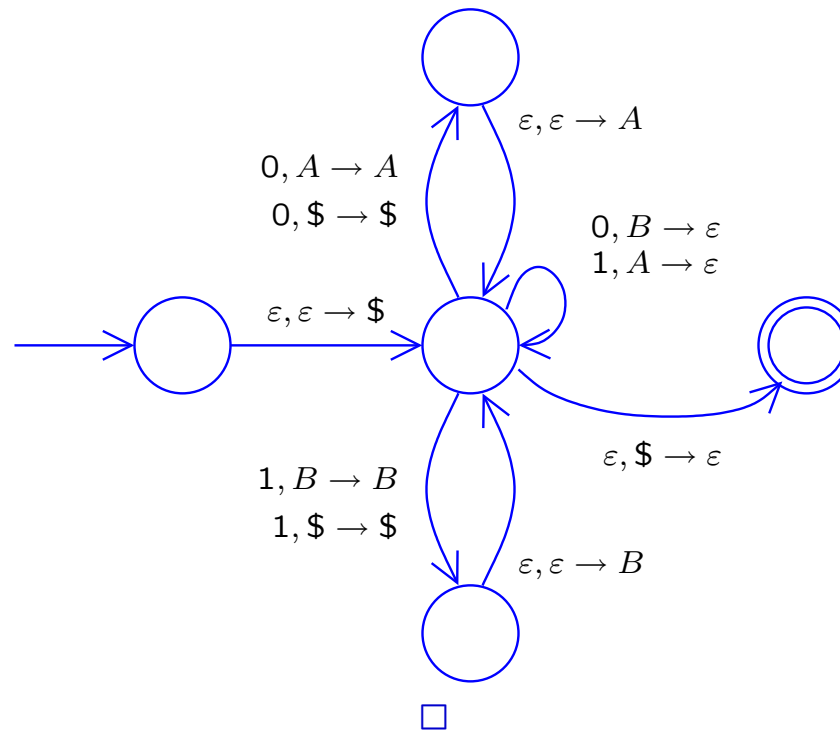
Syötteen keskikohta arvataan epädeterministisesti. Itse asiassa tätä kieltä ei edes ole mahdollista tunnistaa PDA:n deterministisellä variantilla.



□

Esimerkki 2.23: Seuraava PDA hyväksyy ne merkkijonot, joissa on yhtä monta nollaa kuin ykköistä.

Pinoaakkosto on $\Gamma = \{A, B, \$\}$. Pinossa pidetään kirjaa tähän mennessä luettujen nollien ja ykkösten määrien erosta. Esim. $AAA\$$ tarkoittaa, että nollia on ollut kolme enemmän, ja $BBBBB\$$, että ykkösiä on ollut viisi enemmän.



Yhteydettömien kielioppien ja pinoautomaattien yhteys

[Sipser s. 117–124]

Näemme, että yhteydettömien kielioppien tuottamat kielet ovat tasan samat kuin ne, jotka voidaan tunnistaa pinoautomaatilla. Aloitetaan helpommasta suunnasta.

Lemma 2.24: [Sipser Lemma 2.21] Jos kieli on yhteydetön, se voidaan tunnistaa pinoautomaatilla.

Todistuksen perusidea on laatia annetun kieliopin pohjalta pinoautomaatti, joka toteuttaa seuraavan algoritmin:

Generoi: Tuota epädeterministisesti pinoon merkkijono $w \in \Sigma^*$,
jolla $S \xRightarrow{*} w$.

Testaa: Vertaa pinon merkkijono syötteeseen merkki kerrallaan.
Jos löytyy ero, hylkää. Jos pino tyhjenee samaan aikaan, kun syöte loppuu, niin hyväksy.

Epädeterminismi on oleellista: valitsemalla generoimisvaiheessa sovellettavat säännöt epädeterministisesti varmistetaan, että jokaisella kieleen kuuluvalla merkkijonolla w on mahdollisuus tulla tuotetuksi.

Toteutusta rajoittaa, että automaatin tietorakenne on pino, josta vain huippu on kulloinkin näkyvässä. Siksi generointi- ja testausvaihe pitää lomittaa: aina kun pinon huipulle saadaan päätesymboleita, käydään vertaamassa niitä syötteeseen ennen generoinnin jatkamista.

Saadaan tarkennettu algoritmi:

- 1.** Alusta pinon sisällöksi $S\$$, missä S on lähtösymboli ja $\$$ merkitsee pinon pohjaa.
- 2.** Toista seuraavaa:
 - (a)** Jos pinon huipulla on muuttujasymboli A , valitse epädeterministisesti sääntö $A \rightarrow w$. Korvaa A merkkijonolla w .
 - (b)** Jos pinon huipulla on päätesymboli, poista se pinosta ja vertaa seuraavaan syötemerkkiin. Jos ne eroavat, hylkää.
 - (c)** Jos pinon huipulla on $\$$, hyväksy jos syöte on loppu; muuten hylkää.

Tämä pitää vielä koodata pinoautomaatiksi.

Esimerkki 2.25: Tarkastellaan kielioppia

$$\begin{aligned} S &\rightarrow Sa \mid T \\ T &\rightarrow bTc \mid \varepsilon \end{aligned}$$

ja merkkijonoa **bbcca**, jolla on johto

$$S \Rightarrow Sa \Rightarrow Ta \Rightarrow bTca \Rightarrow bbTcca \Rightarrow bbcca.$$

Haluamme muodostaa pinoautomaatin, joka syötteellä **bbcca** vuorotellen

- soveltaa pinoon ylläolevan johdon sääntöjä ja
- poistaa pinosta syötettä vastaavia päätemerkkejä.

Pinon käyttäytymisen pitäisi siis olla seuraava:

jäljellä oleva syöte

bbcca

bbcca

bbcca

bbcca

bbcca

bbcca

bcca

bcca

cca

cca

ca

a

ϵ

ϵ

pinon sisältö

ϵ

\$

S \$

Sa \$

Ta \$

$bTca$ \$

Tca \$

$bTcca$ \$

$Tcca$ \$

cca \$

ca \$

a \$

\$

ϵ



Jatkossa sallimme merkinnän

$$(r, u) \in \delta(q, a, s)$$

myös, kun $u = u_1 \dots u_l \in \Gamma^*$ (siis myös kun $l > 1$). Merkintä tarkoittaa

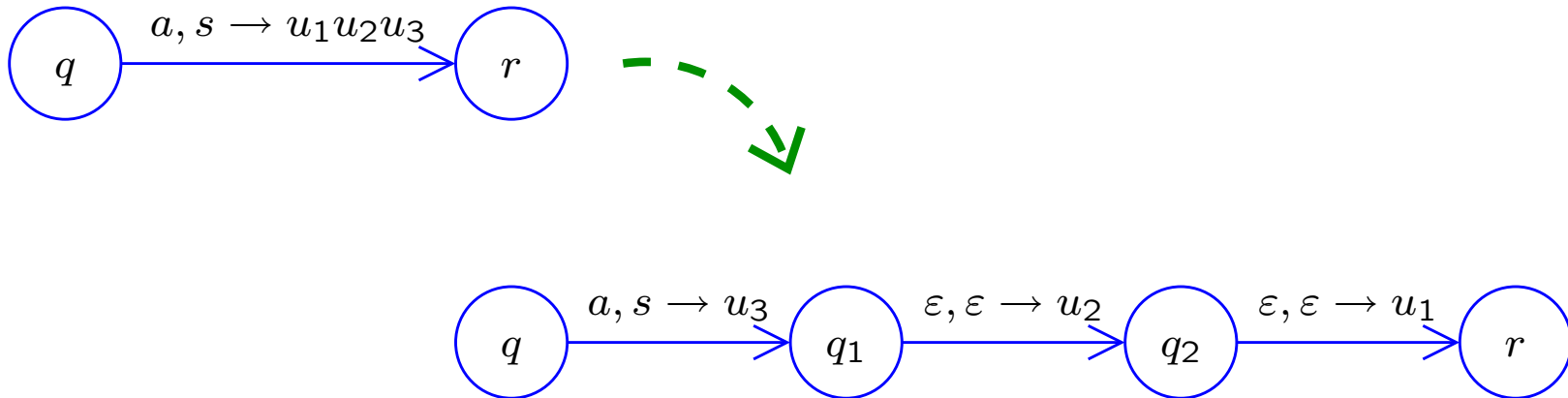
tilassa $q \in Q$ automaatti saa siirtyä tilaan $r \in Q$ lukemalla syötemerkin $a \in \Sigma$ ja poimimalla pinosta merkin $s \in \Gamma$ ja painamalla pinoon merkit u_l, \dots, u_1 .

Myös tapaukset $a = \varepsilon$ ja $s = \varepsilon$ sallitaan kuten ennenkin.

Muodollisesti merkintä tarkoittaa, että automaatissa on tilat q_1, \dots, q_{l-1} , joilla

$$\begin{aligned} (q_1, u_l) &\in \delta(q, a, s) \\ \delta(q_1, \varepsilon, \varepsilon) &= \{(q_2, u_{l-1})\} \\ \delta(q_2, \varepsilon, \varepsilon) &= \{(q_3, u_{l-2})\} \\ &\dots \\ \delta(q_{l-1}, \varepsilon, \varepsilon) &= \{(r, u_1)\} \end{aligned}$$

ja joihin ei liity muita siirtymiä. Merkinnän $(r, u_1u_2u_3) \in \delta(q, a, s)$ kaavioesitys:

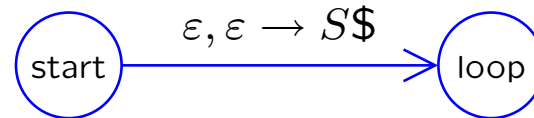


Lemman 2.24 todistus: Olkoon $G = (V, \Sigma, R, S)$ yhteydetön kielioppi. Konstruoimme edellä esitetyn idean mukaisesti pinoautomaatin, joka tunnistaa kielen $L(G)$. Automaatin runkona on kolme tilaa q_{start} , q_{loop} ja q_{accept} . Alkutilana on q_{start} ja ainoa hyväksyvä tila q_{accept} .

Aluksi viedään pinoon loppumerkki \$ ja alkusymboli S siirtymällä

$$\delta(q_{\text{start}}, \varepsilon, \varepsilon) = \{ (q_{\text{loop}}, S\$) \};$$

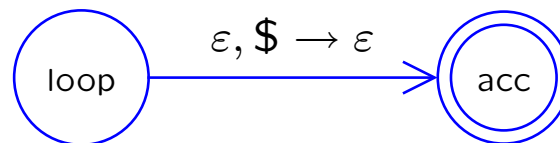
kuvana



Lopuksi pinosta poimitaan loppumerkki \$ siirtymällä

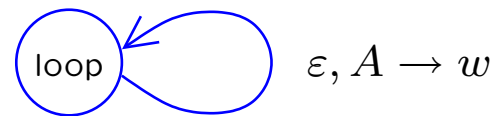
$$\delta(q_{\text{loop}}, \varepsilon, \$) = \{ (q_{\text{accept}}, \varepsilon) \};$$

kuvana



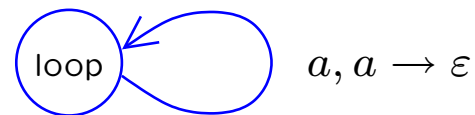
Varsinainen laskenta tapahtuu kahdenlaisilla siirtymillä tilasta q_{loop} itseensä:

- Kaikilla joukon R säännöillä $A \rightarrow w$ tulee $(q_{\text{loop}}, w) \in \delta(q_{\text{loop}}, \varepsilon, A)$; kuvana



Tässä siis pinon huipulla olevasta muuttujasta A tuotetaan pinon huipulle merkkijono w .

- Kaikilla $a \in \Sigma$ tulee $(q_{\text{loop}}, \varepsilon) \in \delta(q_{\text{loop}}, a, a)$; kuvana



Tässä siis pinon huipulla oleva päätemerkki a poistetaan ja samalla luetaan vastaava syötemerkki.

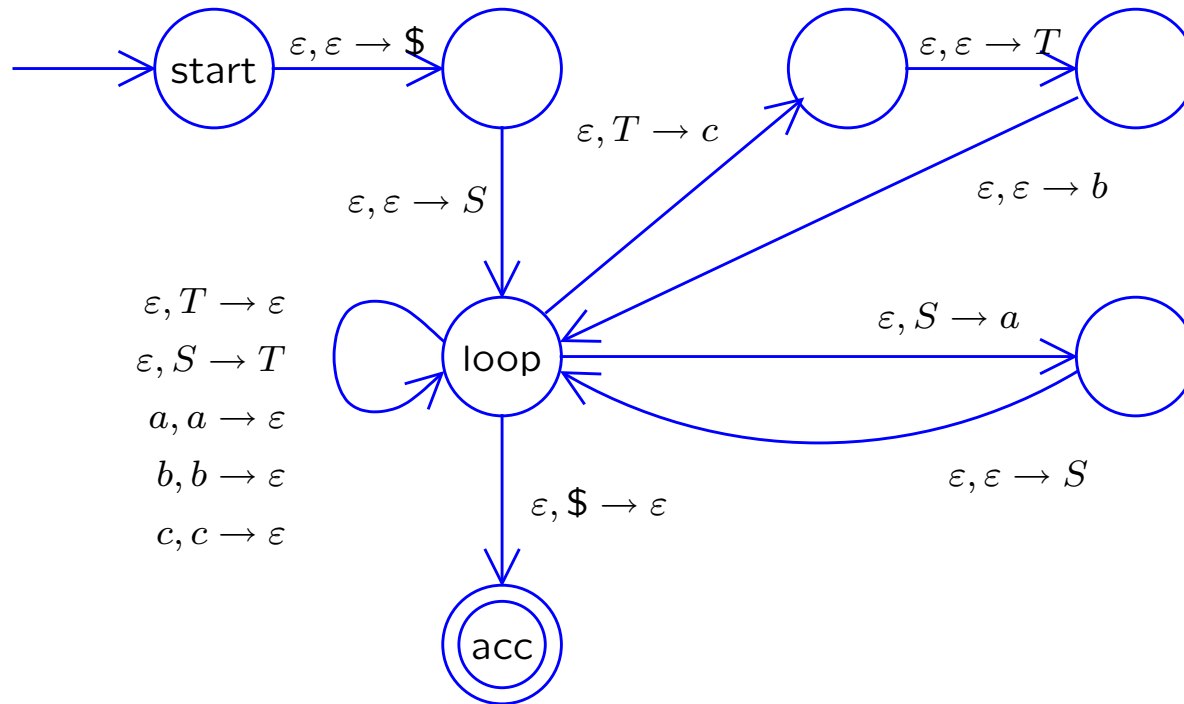
Muita siirtymiä ei ole. Selvästi automaatti toteuttaa esitetyn epädeterministisen algoritmin kielen $L(G)$ tunnistamiseksi. \square

Esimerkki 2.26: Edellisen esimerkin kielioppista

$$S \rightarrow Sa \mid T$$

$$T \rightarrow bTc \mid \varepsilon$$

saadaan seuraava pinoautomaatti:



□

Haluamme todistaa myös käänteisen suunnan:

Lemma 2.27: [Sipser Lemma 2.27] Pinoautomaatin tunnistama kieli on yhteydetön.

Tämä suunta on hankalampi: meidän pitää osata ”purkaa” mikä tahansa pinoautomaatti M ja kuvata sen tunnistama kieli yhteydettömänä kielioppina. Hahmottelemme seuraavassa lemmän 2.27 todistuksen esimerkkinä hieman monimutkaisemmasta automaattiteoreettisesta konstruktioista. Lemman todistus kuitenkin **ei kuulu koealueeseen**.

Teknisten yksityiskohtien helpottamiseksi todetaan ensin, että automaatista M on helppo muodostaa sellainen saman kielen tunnistava pinoautomaatti M' , että

1. automaatissa M' on tasan yksi hyväksyvä tila (merkitään sitä q_{accept})
2. ennen hyväksymistä M' aina tyhjentää pinonsa ja
3. siirtymiä on vain seuraavia lajeja:
 - pop-siirtymä:** poimii pinosta yhden merkin, ei paina mitään ($a, s \rightarrow \varepsilon$ missä $a \in \Sigma_\varepsilon$ ja $s \in \Gamma$) ja
 - push-siirtymä:** painaa pinoon yhden merkin, ei poimi mitään ($a, \varepsilon \rightarrow s$ missä $a \in \Sigma_\varepsilon$ ja $s \in \Gamma$).

Ehdot 1 ja 2 saadaan helposti voimaan lisäämällä pinon loppumerkki ja ylimääräiset pinontyhjennystila ja hyväksyvä tila.

Ehto 3 saadaan voimaan korvaamalla kukin siirtymä $a, s \rightarrow s'$ pop-push-yhdistelmällä ja kukin siirtymä $a, \varepsilon \rightarrow \varepsilon$ push-pop-yhdistelmällä (yksi uusi tila per korjattava siirtymä).